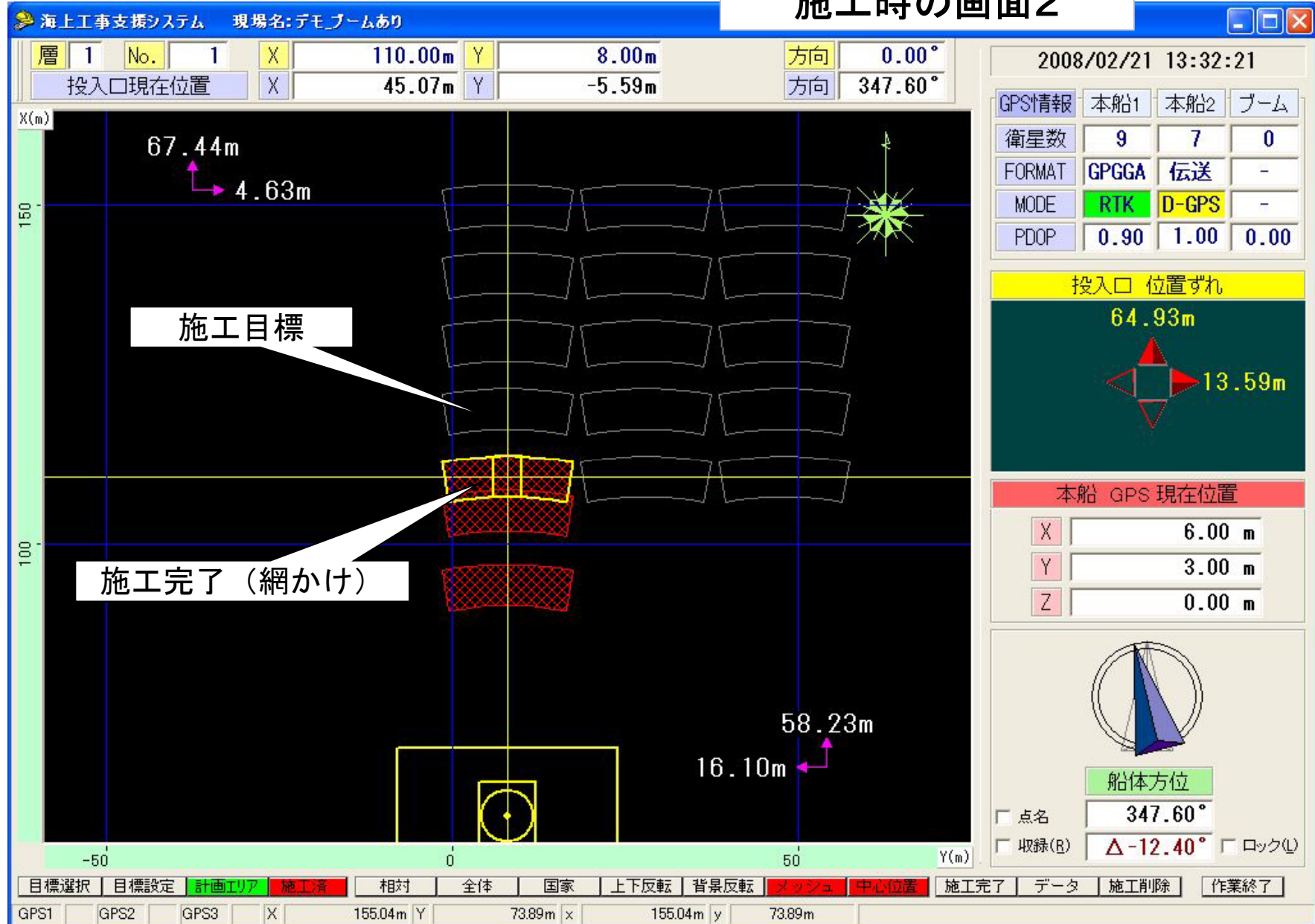
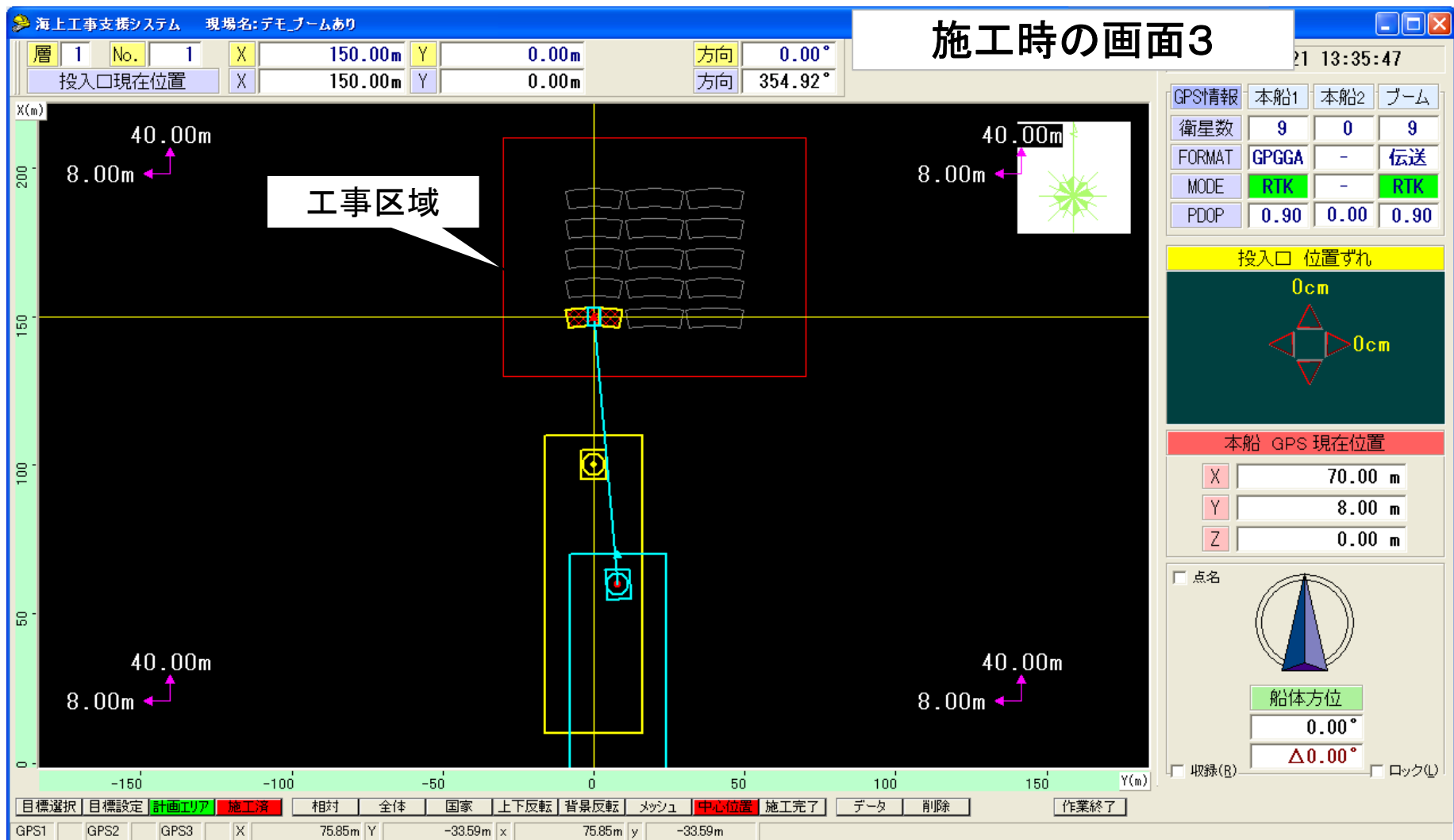


施工時の画面1



施工時の画面2







船体座標の設定画面

船一覧:

福丸
アブテック丸

変更

追加

削除

船名

福丸

クレーン室 位置

	X	Y
旋回中心	90.000 m	0.000 m
船首左舷	95.000 m	-4.000 m
船首右舷	95.000 m	4.000 m
船尾右舷	85.000 m	4.000 m
船尾左舷	85.000 m	-4.000 m

旋回体半径

4.000 m

船体 位置

	X	Y
船首左舷	100.000 m	-16.000 m
船首右舷	100.000 m	16.000 m
船尾右舷	0.000 m	16.000 m
船尾左舷	0.000 m	-16.000 m

投入口

縦 6.000 m × 横 4.000 m

計測 位置

	X	Y	Z
本船 GPS(主) アンテナの位置	100.000 m	0.000 m	0.000 m
本船 GPS(副) アンテナの位置	0.000 m	8.000 m	0.000 m
ブーム水平時、撒口原点としたGPS位置	0.000 m	0.000 m	0.000 m

スバッド 位置

	X	Y	
左舷側	15.000 m	-8.000 m	☐ 表示する
右舷側	15.000 m	8.000 m	☐ 表示する

グラブ (施工) 枠

	X	Y
左上	100.000 m	-27.000 m
右上	100.000 m	-17.000 m
右下	80.000 m	-17.000 m
左下	80.000 m	-27.000 m

OK

キャンセル

データ

データ画面



施工目標エリア

No.	1	X	100.00 m	角度	0.00000 °
		Y	-10.00 m	方位	0°00'0.00"

アーム半径 25.00 m

投入口

	目標位置	現在位置	差分
X	100.00 m	69.25 m	-30.75 m
Y	-10.00 m	-2.31 m	7.69 m

船体の方位と傾斜

船体方位	324.960 °
船体トリム	0.000 °
船体ヒール	0.000 °

本船1 GPS 測量

緯度	35°27'2.174"
経度	139°57'17.806"
標高	2.90 m
ジオイド高	39.70 m

公共座標

X	-60,944.76 m
Y	11,039.49 m
Z	42.60 m

ローカル座標

X	35.23 m
Y	-10.50 m
Z	42.60 m

本船2 GPS 測量

緯度	35°27'0.790"
経度	139°57'18.989"
標高	8.55 m
ジオイド高	0.00 m

公共座標

X	-60,987.38 m
Y	11,069.37 m
Z	8.55 m

ローカル座標

X	-7.38 m
Y	19.37 m
Z	8.55 m

ブーム GPS 測量

緯度	35°27'3.434"
経度	139°57'18.186"
標高	8.11 m
ジオイド高	0.00 m

公共座標

X	-60,905.93 m
Y	11,049.02 m
Z	8.11 m

ローカル座標

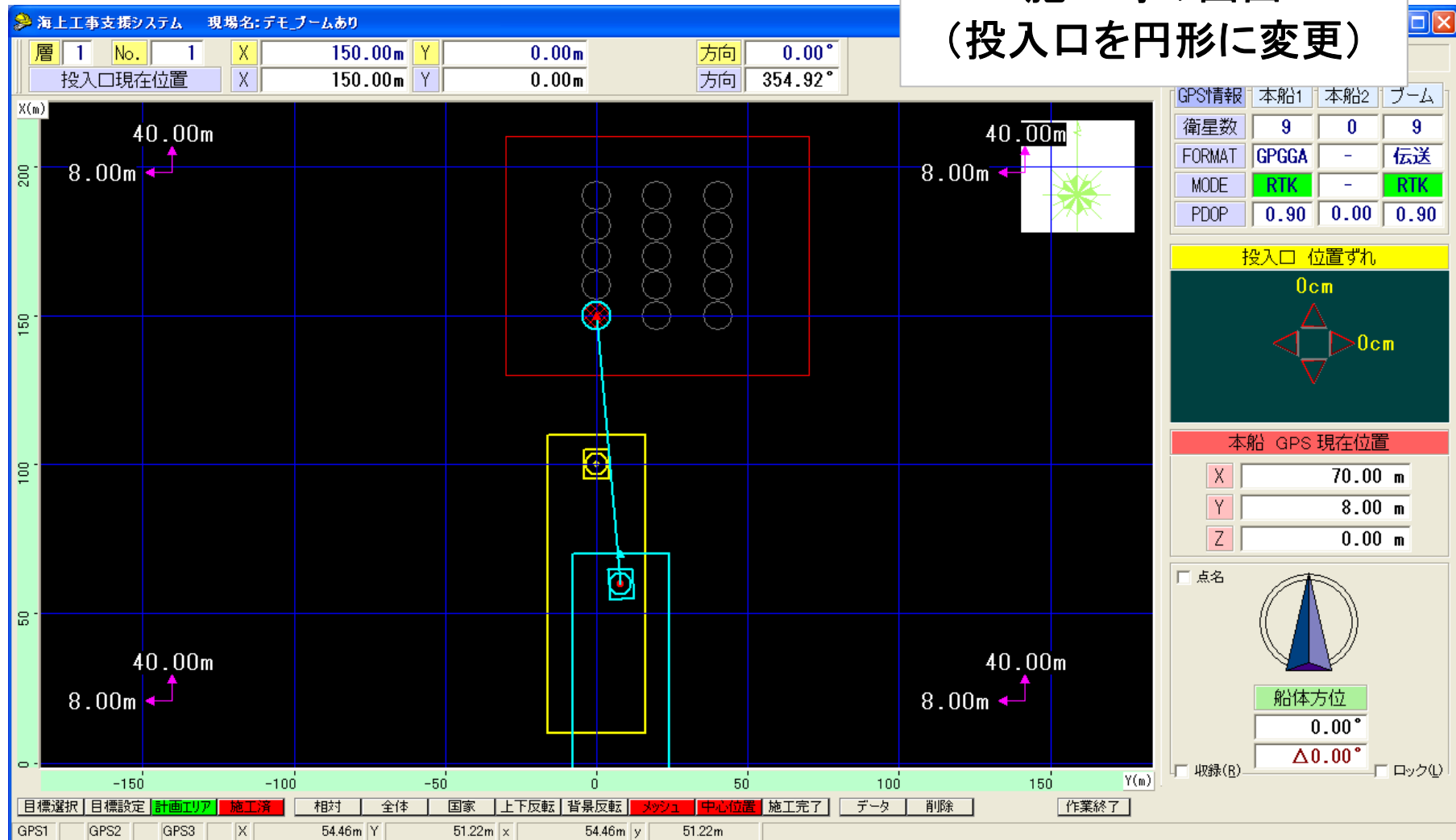
X	74.06 m
Y	-0.97 m
Z	8.11 m

2008/09/22 11:32:35

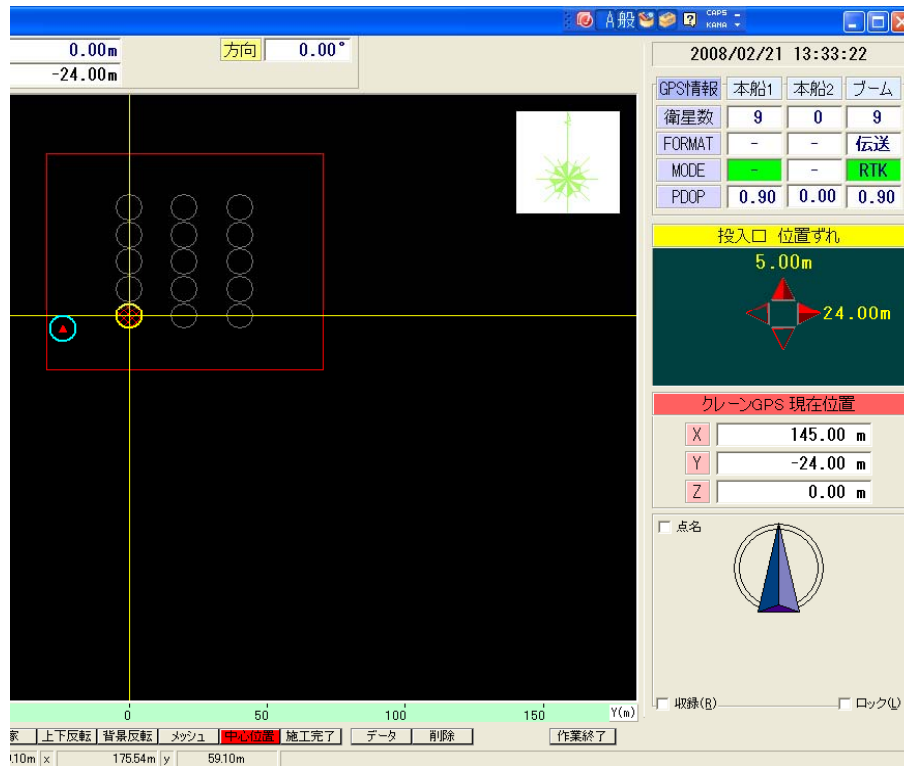


閉じる

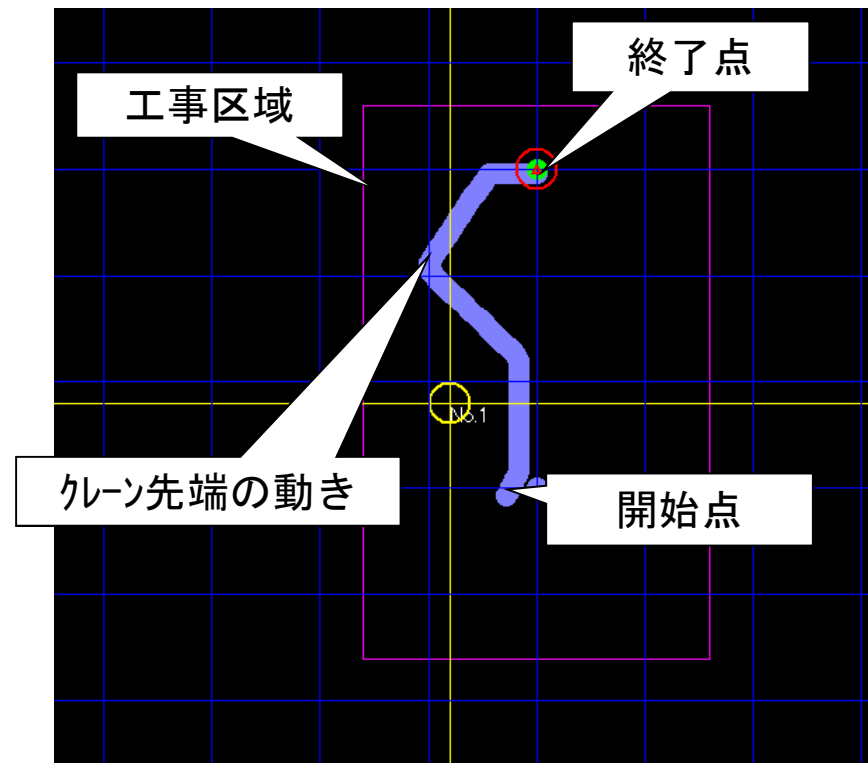
施工時の画面 (投入口を円形に変更)



施工時の画面 (自船方向出し用のGPSが無い場合)



施工時の画面 (投入口を円形に変更し 海底の土砂を吸引している状態)



実績図

工事名称: 捨土管理システム
X(m) 作業日: 2008/02/26 ~ 2008/02/26 層: 1

施工完了後の
プリンター印刷例

